

# Récursivité

Philippe Lac

`(philippe.lac@ac-clermont.fr)`

Malika More

`(malika.more@u-clermont1.fr)`

IREM Clermont-Ferrand

Stage Algorithmique

Année 2010-2011

# Contenu

- 1 Définition et illustration
  - Introduction
  - Définition
  - Premiers exemples
- 2 Une structure de données liée à la récursivité
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion

- 1 Définition et illustration
  - Introduction
  - Définition
  - Premiers exemples
- 2 Une structure de données liée à la récursivité
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion

- 1 Définition et illustration
  - Introduction
    - Définition
    - Premiers exemples
  
- 2 Une structure de données liée à la récursivité
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
  
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
  
- 4 Conclusion







On peut aussi envisager de réaliser les calculs dans le sens contraire, ce qui donne :

$$u_n = \underbrace{2 \times (2 \times (\dots (2 \times u_0 + 3) \dots) + 3) + 3}_{n \text{ groupes de parenthèses}}$$

On peut noter que cet ordre n'est pas le plus pratique pour mener les calculs, mais il est tout à fait concevable.

Nous allons voir dans la suite que cette façon de procéder est prévue dans l'algorithmique et peut apporter un grand confort dans certains cas.



# 1 Définition et illustration

- Introduction
- **Définition**
- Premiers exemples

# 2 Une structure de données liée à la récursivité

- Notion de pile
- Récursivité et pile de programme

# 3 D'autres exemples

- Récursivité croisée
- Géométrie fractale
- Back tracking
- Diviser pour régner

# 4 Conclusion

## Définition

On dit d'une fonction qu'elle est récursive lorsqu'elle fait appel à elle-même.

## Remarque

Le lien avec la récurrence en mathématiques n'est pas le fruit du hasard.

- 1 **Définition et illustration**
  - Introduction
  - Définition
  - **Premiers exemples**
- 2 Une structure de données liée à la récursivité
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion

Revenons, à notre exemple :  
l'écriture

$$u_n = 2 \times (2 \times (\dots (2 \times u_0 + 3) \dots) + 3) + 3$$

fait apparaître un appel récursif à la séquence  $2 \times \dots + 3$

$u_n$  est égal à  $2 \times u_{n-1} + 3$

avec  $u_{n-1}$  lui-même égal à  $2 \times u_{n-2} + 3$

...

la «descente» s'arrête avec la valeur de  $u_0$  (égale à 1 ici).



## Remarque

- Le test  $n = 0$  est essentiel puisqu'il assure l'arrêt des appels récursifs.
  - ☞ *par sécurité il peut-être remplacé par  $n \leq 0$*
- De plus l'appel suivant se fait avec une valeur strictement inférieure à la valeur courante du paramètre.
  - ☞ *assure la terminaison de l'algorithme.*

## Traduction de l'algorithme précédent :

### SCILAB

```
function Urec=Urec(n)
    if n=0 then Urec=1
        else Urec=2*Urec(n-1)+3
    end
endfunction
```

### XCAS

```
Urec(n) :={
    si (n==0) alors
        return 1
    sinon
        return 2*Urec(n-1)+3 ;
    fsi ; }
```

L'écriture de l'algorithme sous sa version itérative a nécessité un travail de réflexion plus conséquent.

☞ *Mise en place d'une boucle, gestion du compteur de boucle, gestion d'un résultat intermédiaire etc. . .*

La version récursive, elle, se trouve être la simple traduction de la définition mathématique de notre suite.

Dans toutes les situations, où la récurrence entre en jeu, les algorithmes récursifs vont procurer des avantages non négligeables dans leur écriture.



Le calcul de la factorielle sous forme itérative donne :

---

**Fonction** Facto( $n$  : entier)

---

**Entrée** : un entier  $n$

**Résultat** : Factorielle de  $n$

**début**

Donner à  $U_{tmp}$  la valeur 1;

**pour**  $k$  **de** 1 **à**  $n$  **faire**

    Donner à  $U_{tmp}$  la valeur  $k \times U_{tmp}$ ;

**fin**

Retourner  $U_{tmp}$ ;

**fin**

---

**Question** : Ecrire un algorithme récursif du calcul de  $n!$  pour  $n$  donné, puis traduire cet algorithme sous XCAS ou SCILAB.

---

## Fonction FactoRec( $n$ : entier)

---

**Entrée** : un entier  $n$

**Résultat** : La valeur du terme  $u_n$  de la suite définie par :  $u_0 = 1$  et  
$$u_{n+1} = 2 \times u_n + 3$$

**début**

**si**  $n = 0$  **alors**

    on retourne la valeur 1;

    % On traite le cas trivial correspondant à  
    0! %

**sinon**

    on retourne la valeur  $n \times \text{FactoRec}(n - 1)$ ;

    % ici,  $n \neq 0$  donc on retourne  $n \times$  la valeur  
    du terme précédent %

**fin**

**fin**

---

A travers les exemples précédents, on a pu constater qu'il est impératif :

- que l'appel récursif porte sur une valeur de paramètre inférieure à la valeur du paramètre précédent
- qu'un test de sortie soit réalisé sur une valeur précise du paramètre.

Ces points sont essentiels pour assurer la terminaison de l'algorithme récursif.

La preuve de correction, elle, est une preuve par récurrence.

Question : qu'en est-il de l'efficacité de ces algorithmes ?

# Un autre exemple : suite de Fibonacci

Considérons la suite de Fibonacci, dont on rappelle la définition ci-dessous :

$$\begin{cases} F_0 = F_1 = 1 \\ F_n = F_{n-1} + F_{n-2} \quad \text{pour } n \geq 2 \end{cases}$$

# Algorithmes itératif et récursif

On sait maintenant écrire deux algorithmes différents :

## Fonction Fib( $n$ ) % *version itérative*

début

**si**  $n < 2$  **alors**

| retourner : 1

**sinon**

| Donner à  $x$  la valeur 1;

| Donner à  $y$  la valeur 1;

**for**  $i$  **de** 2 **à**  $n$  **do**

| Donner à  $temp$  la valeur  $x + y$ ;

| Donner à  $x$  la valeur  $y$ ;

| Donner à  $y$  la valeur  $temp$ ;

**end**

retourner :  $y$

;

**fin**

**fin**

## Fonction Fib( $n$ ) % *version récursive*

début

**si**  $n < 2$  **alors**

| retourner : 1

**fin**

retourner : Fib( $n - 1$ ) + Fib( $n - 2$ )

;

**fin**

Il est à ce stade intéressant de traduire ces algorithmes,

☞ *les fichiers sont disponibles ?ici ?.*

et de comparer les temps d'exécution des versions itératives et récursives.

On pourra utiliser les instructions suivantes :

#### SCILAB

- la séquence d'instructions `tic();FibIter(10);toc()` renvoie le temps nécessaire à l'exécution de `FibIter(10)` ;
- la séquence `T=zeros(10,1);for i=2:2:20 do, tic();FibIter(i);T(i/2)=toc();end;` permet d'obtenir plusieurs temps d'exécution stockés dans le tableau `T` ;
- l'instruction `plot2d(T)` donne une représentation graphique des valeurs de `T`.

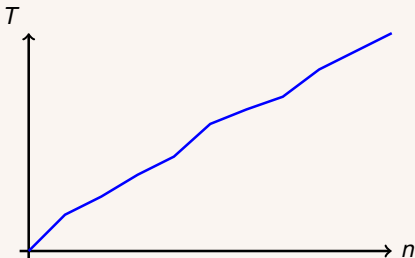
#### XCAS

- la séquence d'instructions `time(FibRec(10))[0]` renvoie le temps nécessaire à l'exécution de `FibIter(10)`
- la séquence `T=seq(time(FibRec(k))[0],k,2,20,2)` permet d'obtenir plusieurs temps d'exécution stockés dans la liste `T` ;
- l'instruction `plotlist(T)` donne une représentation graphique des valeurs de `T`.

# Quelques temps de calculs

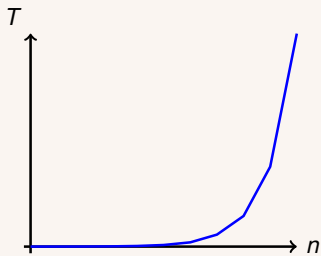
Itératif

| $n$ | $T(n)$  |    |         |
|-----|---------|----|---------|
| 0   | 0.0e-05 | 10 | 7.0e-05 |
| 2   | 2.0e-05 | 12 | 7.8e-05 |
| 4   | 3.0e-05 | 14 | 8.5e-05 |
| 6   | 4.2e-05 | 16 | 1.0e-04 |
| 8   | 5.2e-05 | 18 | 1.1e-04 |
|     |         | 20 | 1.2e-04 |



Récursif

| $n$ | $T(n)$  |    |         |
|-----|---------|----|---------|
| 0   | 0.0e-05 | 10 | 1.2e-03 |
| 2   | 2.0e-05 | 12 | 3.2e-03 |
| 4   | 6.0e-05 | 14 | 9.0e-03 |
| 6   | 1.7e-04 | 16 | 2.3e-02 |
| 8   | 4.6e-04 | 18 | 6.0e-02 |
|     |         | 20 | 1.6e-01 |



## Quelques temps de calculs

Le constat est sans appel : l'algorithme itératif sort gagnant du duel.

*Par exemple : le calcul de  $F_{20}$  nécessite  $1.6e-01$  s en version récursive contre  $1.2e-04$  s en version itérative, soit 1300 fois plus !*

Au delà de cet aspect, les courbes de temps de ces deux versions contrastent énormément :

- La version itérative révèle une courbe  $T$  pratiquement proportionnelle au temps.
- La version récursive révèle une courbe  $T$  présentant une croissance pratiquement exponentielle.  
☞ *Le calcul de  $F_{40}$ , par exemple, peut même se révéler plus rapide à la main.*



- Dans l'exemple précédent, l'algorithme récursif s'est révélé clairement peu efficace par rapport à sa version itérative.
- De par sa conception, cet algorithme soulève d'importants problèmes de complexités qui seront développés dans le prochain chapitre.
- Mais une programmation récursive peut générer aussi d'autres problèmes et des effets de bord dont il vaut mieux avoir conscience.

Nous allons donner quelques éléments d'explication.

- 1 Définition et illustration
  - Introduction
  - Définition
  - Premiers exemples
- 2 Une structure de données liée à la récursivité**
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion

- 1 Définition et illustration
  - Introduction
  - Définition
  - Premiers exemples
- 2 Une structure de données liée à la récursivité**
  - Notion de pile**
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion

La pile est une structure de donnée est dite de type LIFO<sup>1</sup> :

- La dernière valeur entrée dans la pile est la première sortie, c'est-à-dire accessible.
- Pour se représenter cette structure, il est intéressant de faire l'analogie avec une pile d'assiettes.



Pour cela, nous supposerons avoir à notre disposition, les procédures<sup>2</sup> suivantes :

- *empile*( $P, a$ ) ajoute l'élément  $a$  au sommet de la pile  $P$  et restitue la pile  $P$  ainsi modifiée.
- *depile*( $P, a$ ) enlève l'élément supérieur de la pile  $P$ , restitue cet élément dans  $a$  et restitue la pile  $P$  sans cet élément.

---

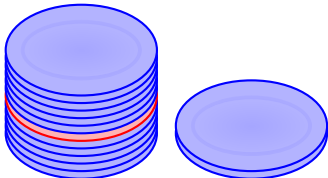
2. on utilise ici le terme procédure, car les paramètres peuvent être modifiés par la séquence d'instructions appelée







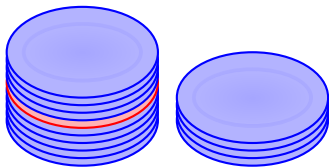
# En pratique



L'assiette, du sommet de la pile, est bleue : on l'enlève et on la place sur la pile voisine.



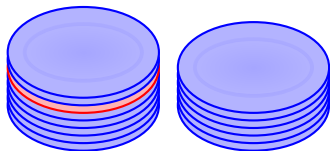
# En pratique



L'assiette, du sommet de la pile, est bleue : on l'enlève et on la place sur la pile voisine.

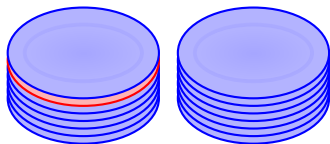


# En pratique



L'assiette, du sommet de la pile, est bleue : on l'enlève et on la place sur la pile voisine.

# En pratique

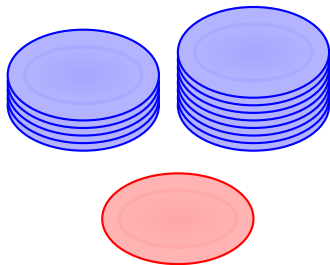


L'assiette, du sommet de la pile, est bleue : on l'enlève et on la place sur la pile voisine.





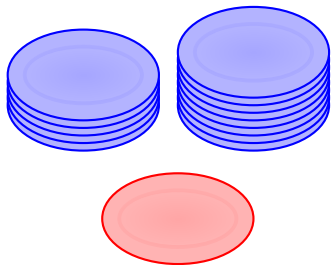
# En pratique



On la récupère.

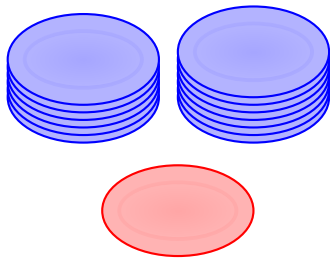


# En pratique



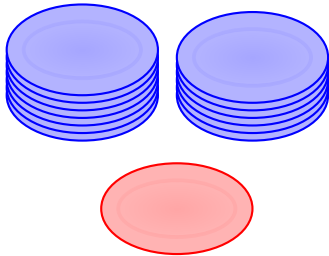
Et on reconstruit notre pile.

# En pratique



Et on reconstruit notre pile.

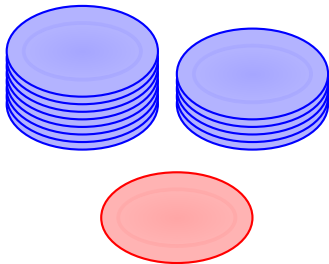
# En pratique



Et on reconstruit notre pile.

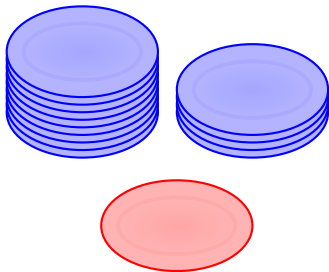


# En pratique



Et on reconstruit notre pile.

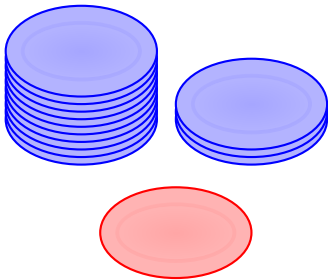
# En pratique



Et on reconstruit notre pile.

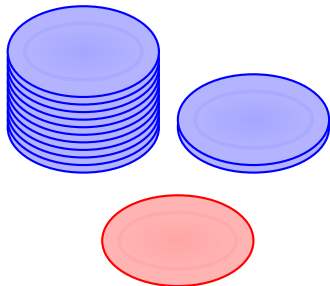


# En pratique



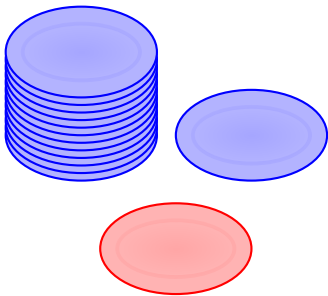
Et on reconstruit notre pile.

# En pratique



Et on reconstruit notre pile.

# En pratique

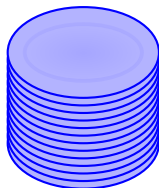


Et on reconstruit notre pile.





# En pratique



C'est terminé :  
on a enlevé notre assiette de  
la pile.



# Algorithme

---

## Algorithme 1: exemple d'une gestion de pile

---

Entrée :

début

$Q$  est une pile vide;

Depile( $P, a$ );

**tant que**  $a$  différent de rouge

**faire**

    Empile( $Q, a$ );

    Depile( $P, a$ )

**fin**

**tant que**  $Q$  n'est pas vide **faire**

    Depile( $Q, b$ );

    Empile( $P, b$ )

**fin**

**fin**

---

L'algorithme, ci-contre, reçoit une pile  $P$  et la restitue débarassée de sa valeur rouge.

La pile est supposée n'être pas vide et posséder une valeur rouge.



De façon (très) simplifiée :

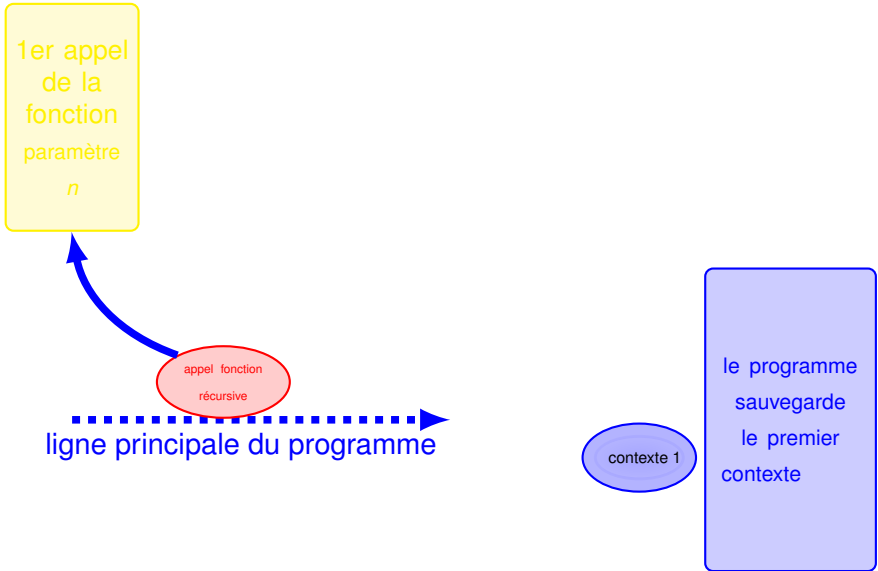
- L'exécution d'un programme peut être représentée comme le parcours d'un chemin ayant une origine et une extrémité.
- L'appel d'une procédure ( ou d'une fonction) se caractérise alors par un circuit<sup>3</sup>.
- Le processeur a alors besoin de stocker différentes informations (adresses mémoires, variables, paramètres etc ...).

Pour réaliser tout cela, le processeur gère une ou plusieurs piles dans lesquelles il stocke les adresses de retour des procédures et les valeurs des différentes variables.

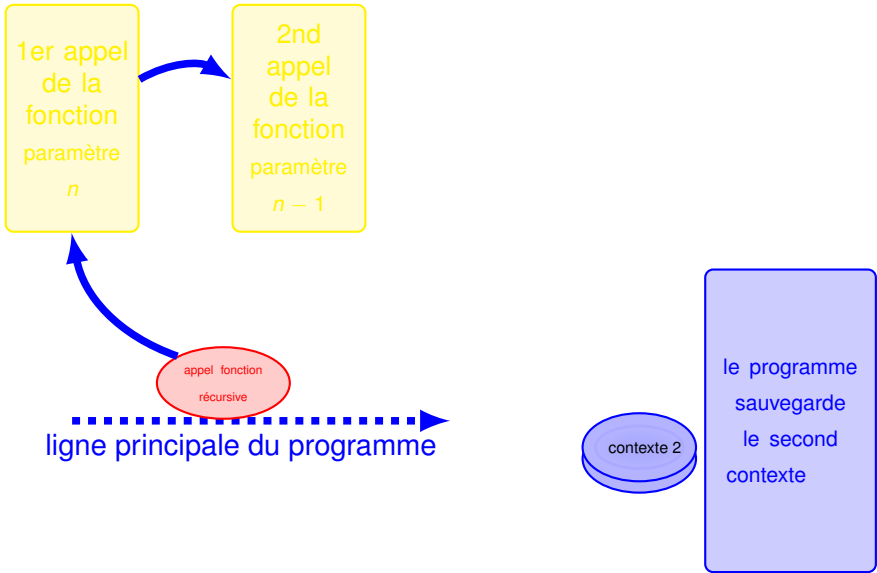
☞ *On appellera ces données **contexte de la procédure**.*



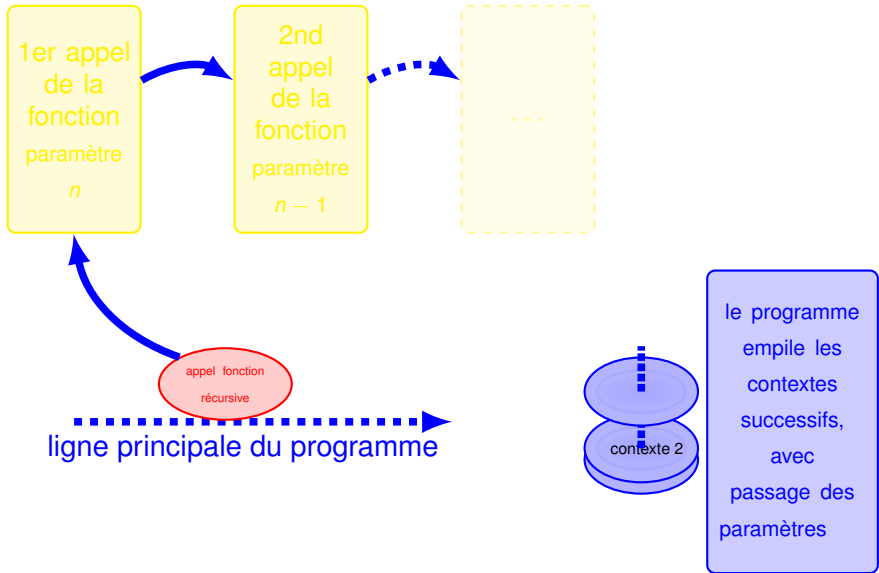
### Récursivité et pile de programme



Récursivité et pile de programme

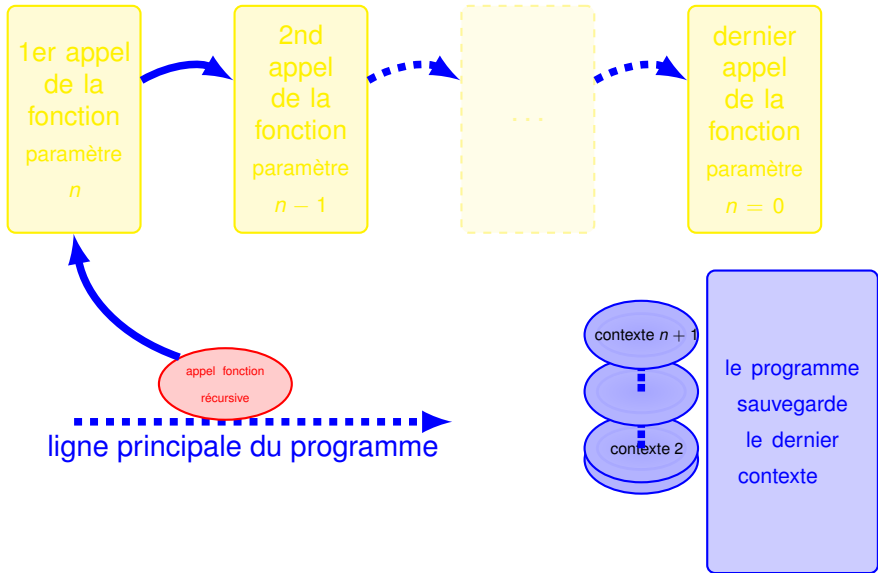


Récursivité et pile de programme

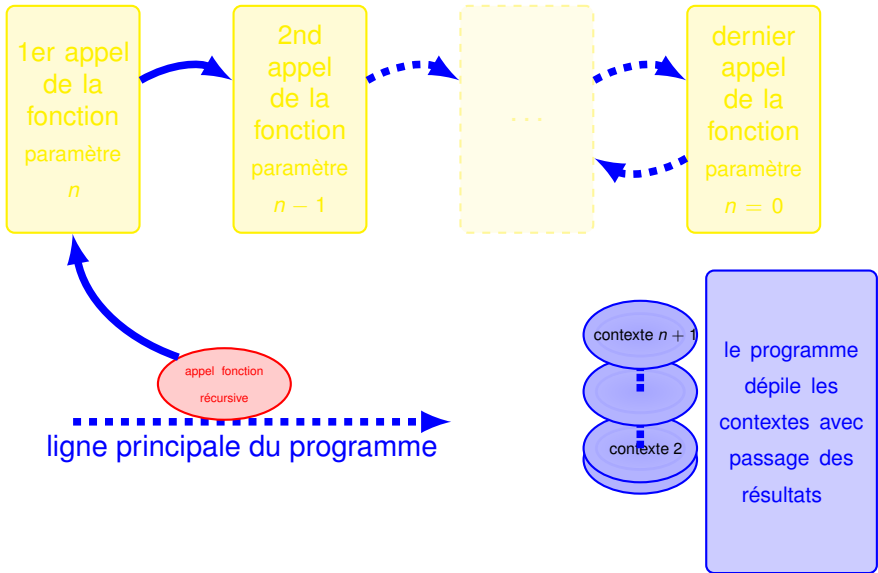




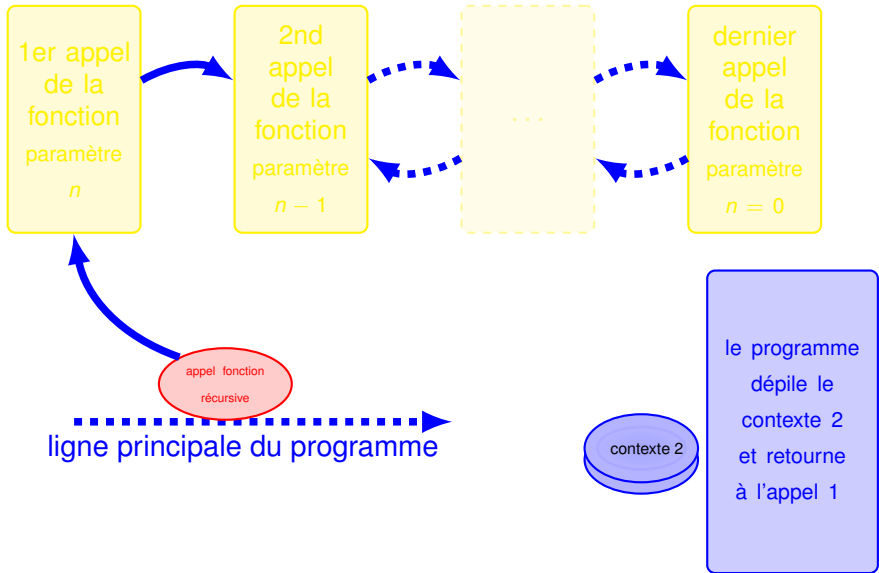
### Récursivité et pile de programme



Récursivité et pile de programme

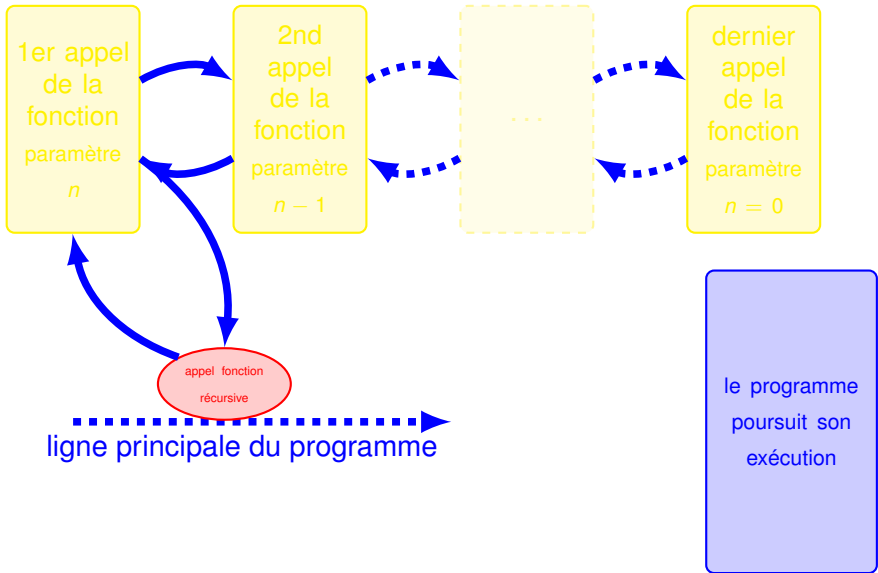


Récursivité et pile de programme





### Récursivité et pile de programme







- 1 Définition et illustration
  - Introduction
  - Définition
  - Premiers exemples
- 2 Une structure de données liée à la récursivité
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples**
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion



















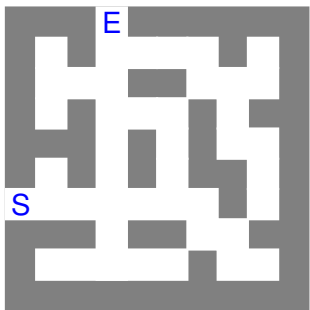








Back tracking



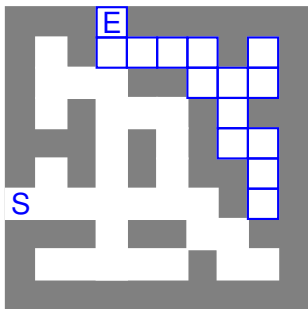
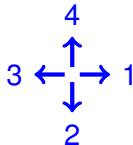
Pour illustrer cette notion, intéressons-nous à ce problème : trouver le chemin de sortie du labyrinthe.





## Back tracking

En utilisant l'ordre d'exploration ci-contre :



La première exploration mène à une impasse. On revient à la bifurcation précédente pour explorer le chemin suivant.









































- 1 Définition et illustration
  - Introduction
  - Définition
  - Premiers exemples
- 2 Une structure de données liée à la récursivité
  - Notion de pile
  - Récursivité et pile de programme
- 3 D'autres exemples
  - Récursivité croisée
  - Géométrie fractale
  - Back tracking
  - Diviser pour régner
- 4 Conclusion



FIN